

ROBOTSKA RUKA

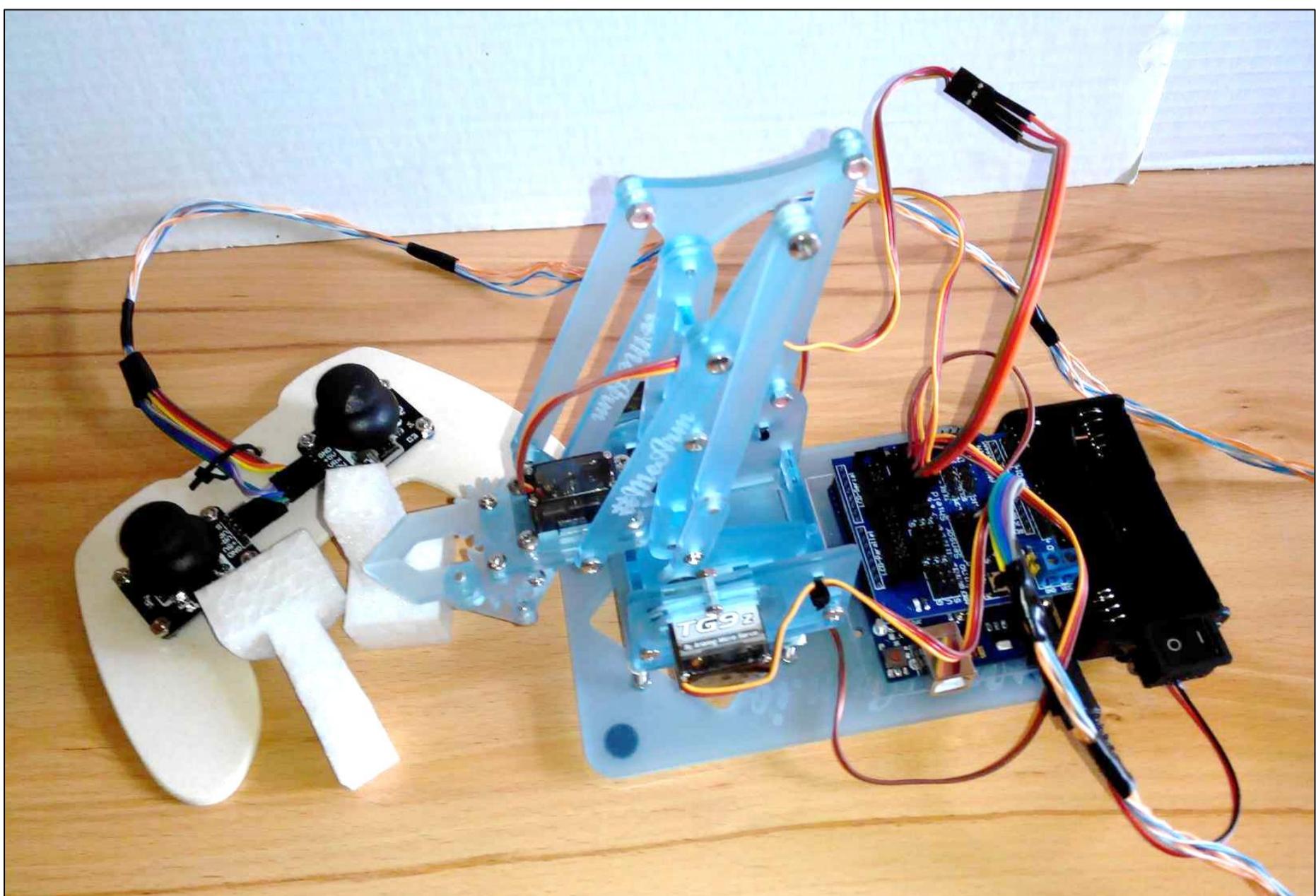
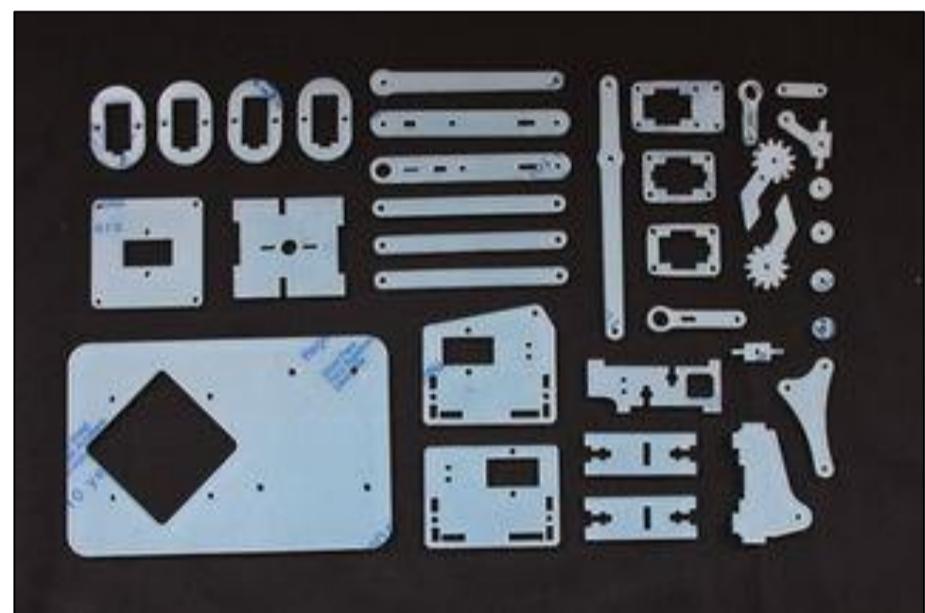
upravljana daljinskim upravljačem

izradili:

Marin Nožina, 6.b

Karlo Veriga, 8.a

Robotske ruke koriste se za rad u okolnostima koje su opasne za čovjeka (npr. razminiranje), na mjestima gdje je potrebno neprestano ponavljati određene operacije s visokom preciznošću i dosljednošću (npr. autoindustrija) ili gdje je potrebna velika snaga (npr. utovar trupaca). Prikazani model robotske ruke predstavlja model utovarnog mješta za teške terete, a upravljan je daljinskim žičanim upravljačem izgrađenim od dva joysticka-a.



Za izradu korišteno: Arduino Uno R3, servo motori, spojne žice, konstrukcija, 18650 baterije, kućište za baterije, daljinski upravljač